PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

2001-078407

(43)Date of publication of application: 23.03.2001

(51)Int.CI.

HO2K 15/14

H02K 5/04

H02K 7/065

H02K 23/58

(21)Application number: 11-251085

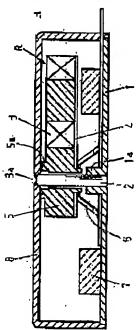
(71)Applicant: TOKYO PARTS IND CO LTD

(22)Date of filing:

06.09.1999

(72)Inventor: KOYANAGI NAOHISA

(54) METHOD OF FIXING AXIS OF SMALL-SIZED MOTOR



(57)Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To provide a method of fixing the axis of a small-sized motor, to surely fix the axis and provide no problem to a degree of concentricity between the bearings in a coin-type flat motor in the thickness of about 3 mm. SOLUTION: In this method, the axis of a small-sized motor is fixed in a process where one end of axis (2) is fixed to one housing(H) to support a rotor(R) with the axis (2), and the other end of the axis (2) is supported by the other housing(H). A tapered hole (8a) for temporarily fixing the axis is provided to the other housing(H), and other end of axis is loaded to this tapered hole (8a), and these are fixed through laser welding.

LEGAL STATUS

[Date of request for examination]

23.08.2002

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

No. 4311 -- P. 7

室敵対業エペーが京東

代20岁91 BE H8 事4002

S

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

[Date of registration]

[Number of appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of requesting appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of extinction of right]

(19)日本国特許庁 (JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出顧公開番号 特開2001-78407 (P2001-78407A)

(43)公開日 平成13年3月23日(2001.3.23)

(51) Int.Cl.7		F I デーマコート*(参考)		f-73-h*(参考)
H02K 15/14		H02K 15/14	Α	5 H 6 O 5
5/04	·	5/04		5H607
7/06	5 .	7/065		5H615
23/58	·	23/58	Α	5 H 6 2 3

審査請求 未請求 請求項の数3 OL (全 3 頁)

(21)出願番号

特膜平11-251085

(22)出旗日

平成11年9月6日(1999.9.6)

(71)出顧人 000220125

東京パーツ工業株式会社

群馬県伊勢崎市日乃出町236番地

(72)発明者 小柳 尚久

群馬県伊勢崎市日乃出町236番地 東京パ

ーツ工業株式会社内

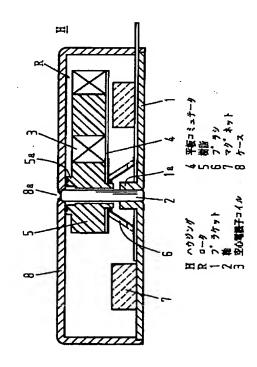
最終頁に続く

(54) 【発明の名称】 小型モータの軸固定方法

(57)【要約】

【課題】 厚さが3mm程度のコイン型扁平モータにおいても軸を確実に保持し、かつ軸受間の同軸度も問題とならない小型モータの軸固定方法を提供する。

【解決手段】 ハウジング(H)の一方に軸(2)の一端を固定し、該軸(2)にロータ(R)を軸支しすると共に、軸(2)の他端をハウジング(H)の他方に支持させてなる小型モータの軸固定方法において、ハウジング(H)の他方に軸を仮固定するテーパ穴(8a)を設け、このテーパ穴(8a)に軸の他端を装着しレーザ溶接により固定した。



【特許請求の範囲】

【請求項1】 ハウジングの一方に軸の一端を固定し、 **該軸にロータを軸支すると共に、軸の他端をハウジング** の他方に支持させてなる小型モータの軸固定方法におい て、ハウジングの他方に軸を仮固定する穴を設け、との 穴に軸の他端を装着し溶接により固定してなる小型モー タの軸固定方法。

【請求項2】 前記溶接はレーザー溶接としたことを特 徴とする請求項1記載の小型モータの軸固定方法。

【請求項3】 前記仮固定する穴はテーバ状周壁を有す 10 るテーパ穴としたことを特徴とする請求項1または請求 項2記載の小型モータの軸固定方法。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【産業上の利用分野】この発明は、小型モータの軸を確 実に固定する方法に関する。

[0002]

【従来の技術】従来、モータの厚さが3mm程度のコイ ン型扁平モータにおいては、ロックやロータの傾きを防 ぐために、ケース、ブラケットの嵌合部とそれぞれの軸 20 受の同軸度を10μm以下に追いこむ必要が出てくるな ど、各部品の高精度が要求される。このため、軸受をい ずれか一方のみにしたいわゆる片持ち型軸受が提案され た。しかし、片持ち型軸受では通常ブラケット側のみで 軸を保持し、ケース側を浮かせているため、嵌合代が非 常に短く軸を中心に精度良く保持するのが難しいため、 軸の固定には熟練が要求されていた。さらに携帯機器の 小型化に伴い搭載されるモータもますます小型で低消費 電流なものが要求されており、軸も直径0.6ミリ程度 のものを採用せざるを得なくなって来ている。すると、 やはり片支持方式で軸を保持するのが難しく、耐衝撃性 を十分に確保出来ない。やむを得ず、軸の固定部分を大 にするとこんどは、薄型化に支障を来す。このため、軸 の固定に時間がかかり、コスト高となる等の問題があっ た。

[0003]

【発明が解決しようとする課題】そこで本発明はこのよ うな厚さが3mm程度のコイン型扁平モータにおいても 軸を確実に保持し、かつ軸受間の同軸度も問題とならな る。

【0004】この発明の目的は、上述のように厚さが3 mm程度のコイン型扁平モータにおいて細手の軸を使用 しながらも耐衝撃性を十分確保し、しかも組立が簡単に でき、したがってコスト的にも安価な出力軸のない扁平 振動モータの軸固定方法を提供しようとするものであ る。

[0005]

【課題を解決するための手段】上記課題の基本的な解決

端を固定し、該軸にロータを軸支すると共に、軸の他端 をハウジングの他方に支持させてなる小型モータの軸固 定方法において、ハウジングの他方に軸を仮固定する穴 を設け、この穴に軸の他端を装着し溶接により固定した ことにより達成出来る。請求項2に示すように、前記浴 接はレーザー溶接としたことにより達成出来る。請求項 3に示すように、前記仮固定する穴はテーパ状周壁を有 するテーパ穴としたことにより達成出来る。

[0006]

【発明の実施の形態】上記課題の解決のための具体的な 実施の形態を図面を用いて説明する。

【0007】図1はこの発明の第一の実施の形態として 扁平コアレス振動モータに応用したものである。Hはハ ウジングである。1はハウジングHの一部を構成するブ ラケットで、その中央に、一体に立ち上げた軸ホルダ1 aを有する。2はこの軸ホルダ1aに圧入支持された軸 である。 軸2は細手のステンレス製のものが望ましい。 Rはロータで軸2に軸支されており空心電機子コイル3 および平板コミュテータ4と共に樹脂5によって一体に 形成されている。樹脂5は摺動性のある低摩擦係数の耐 熱性樹脂が良い。また、空心電機子コイル3は例えば、 3個の空心電機子コイルをコンミテータ4の上面に略6 0 ピッチで片側に偏心させて配置したものか、2個の 空心電機子コイルを同様に略90°ピッチで配置してあ る。5 a は回転抵抗を減ずる為の接触部であるが、必須 要件ではない。6はコミュテータ4に通電すると共にコ ミュテータ4に適切な押接力で摺接してロータRを上方 に押し上げている一対のブラシである。このブラシ6は 摺接開角略90°で配置されている。

【0008】 このように、ロータRは軸2 に軸支される と共に、常時一対のブラシ6によって上側に付勢され、 接触部5 a が接触することにより、回転自在に押さえら れるので、空隙を常に一定にして回転位置がばらつくと ともなく安定して回転支承させることができる。 7 はブ ラケット1 に前記ロータRに空隙を介して臨むように載 置されたマグネットで、例えば、ネオジム製のリング状 マグネットで構成されている。8は前記ブラケット1に 対向し、このブラケット1とハウジングHを構成する略 浅カップ状のケースである。ケース8の中央には前記細 い小型モータの軸固定方法を提供しようと言うものであ 40 手のステンレス製の軸2の他端が装着されるテーパ状の 周壁を有するテーバ穴8aが設けられている。

【0009】次に、組立について説明すると、予め準備 完成しておいたロータRを前記ブラケット1の中央に植 設固定された軸2の他端(との段階では自由端)からは め込み、次にケース8を被せて該、ケース8の開口縁側 で該、ケース8の開口縁端部とブラケット1の外周とを カシメまたは溶接するが、軸2の他端は組立段階でとの テーパ状の周壁に押接され、テーパ面によって自動的に 中心位置に導かれる。このように自動的に軸2の位置決 は、請求項1に示すように、ハウジングの一方に軸の一 50 めが出来た後、テーパ穴8 a と軸2の他端とをレーザ等 3

でスポット溶接すれば簡単に組み付けができる。なお、前述の実施の形態では内周がテーパ状の周壁を有するテーパ穴8 a として説明したが徐々に狭まるすり鉢条のテーパ面を備えていれば透孔でも良いことは勿論である。 【0010】

【発明の効果】この発明は上記のように、ハウジングの一方に軸の一端を固定し、該軸にロータを軸支すると共に、軸の他端をハウジングの他方に支持させてなる小型モータの軸固定方法において、ハウジングの他方に軸を仮固定するための、内周がテーパ状の周壁を有するテー 10パ穴を設け、ブラケット1の中央に植設固定された軸の自由端を押接することにより、押接した軸2の他端は、テーパ面によって自動的に中心位置に導かれる。このように自動的に軸2の位置決めが出来た後、テーパ穴8 aの周壁と軸2の他端とをレーザー溶接すれば簡単に組み付けができる。これによって、厚さが3mm程度のコイン型扁平モータにおいて細手の軸を使用しながらも耐衝*

* 撃性を十分確保し、しかも組立が簡単な方法で達成出来 るためコスト的にも安価な出力軸のない扁平振動モータ の軸固定方法を提供出来るものである。

【図面の簡単な説明】

【図1】本発明の第1の実施形態を示す要部断面図である。

【符号の説明】

H ハウジング

R ロータ

10 1 ブラケット

2 軸

3 空心電機子コイル

4 平板コミュテータ

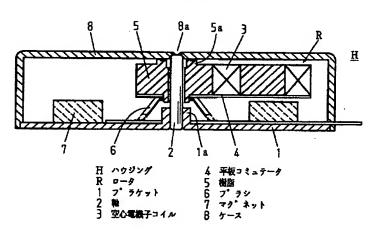
5 樹脂

6 ブラシ

. 7 マグネット

8 ケース

【図1】



フロントページの続き

Fターム(参考) 5H605 AA08 BB05 BB14 BB20 CC01

CC02 CC07 D003 FF06 GG02

GG18

5H607 AA00 BB01 BB13 BB25 CC01

CC03 CC09 DD01 DD02 DD05

DD08 DD09 DD16 EE58 JJ01

JJ04 JJ06 KK07

5H615 AA01 BB01 BB15 BB17 PP01

PP02 PP17 PP25 PP26 PP28

SS17 SS19 SS44 TT05 TT26

5H623 AA00 AA10 BB06 CG12 CG16

HH06 JJ06 LL03 LL09 LL10